

Weitere Begriffe

Definition: Sei L eine Sprache über Σ_0 mit $\{\#, N, Y\} \cap \Sigma_0 = \emptyset$, und sei $M = (K, \Sigma, \delta, s)$ eine Turing-Maschine mit $\Sigma_0 \subseteq \Sigma$.

- M **entscheidet** L , falls für alle $w \in \Sigma_0^*$:

$$s, \#w\# \vdash_M^* \begin{cases} h, \#Y\# & \text{falls } w \in L; \\ h, \#N\# & \text{sonst;} \end{cases}$$

- M **akzeptiert** $w \in \Sigma_0^*$, falls M bei Input w hält.

M akzeptiert L , falls für alle $w \in \Sigma_0^*$ gilt:

– M akzeptiert $w \iff w \in L$.

- M **zählt** L **auf**, falls es ein $q_0 \in K$ gibt s.d.

$$L = \{w \in \Sigma_0^* \mid \exists u \text{ s.d. } s, \# \vdash_M^* q_0, \#w\#u\}$$

- L ist **entscheidbar** \iff es gibt eine Turing-Maschine M die L entscheidet.
- L ist **akzeptierbar** (oder **semi-entscheidbar**) \iff es gibt eine Turing-Maschine die L akzeptiert.
- L ist **rekursiv aufzählbar** (r.e., “recursively enumerable”) \iff es gibt eine Turing-Maschine die L aufzählt.

Satz:

1. Jede entscheidbare Sprache ist akzeptierbar.
2. Das Komplement \bar{L} einer entscheidbaren Sprache L ist entscheidbar.

Beweis:

1. Sei L entscheidbar und M eine Turing-Maschine die L entscheidet.
 $\implies L$ wird von einer Maschine M' akzeptiert, die zunächst M simuliert und danach in eine Endlosschleife geht, falls M mit $h, \#N\#$ endet.
2. Sei L entscheidbar und M eine Turing-Maschine die L entscheidet.
 Betrachte eine Maschine M' die genau wie M rechnet, außer daß M' die Antworten Y und N vertauscht.
 $\implies M'$ entscheidet \bar{L} . ■

Turing-Maschinen-Flußdiagramme

Übersichtliche Darstellung von TM statt Angabe der δ -Übergänge und Zustände.

\implies Nur Beschreibung der durchzuführenden Schritte und deren Ausführungsreihenfolge.

Konkrete Elemente:

- L (bzw. R) beschreibt eine TM die nach Start ein Feld nach links (bzw. rechts) geht und danach hält.
- a (für $a \in \Sigma$) beschreibt eine TM die den Buchstaben a auf das aktuelle Bandfeld druckt.
- Direkt aufeinanderfolgende Schritte werden direkt nebeneinander notiert oder mittels Pfeil verbunden:
 - $M_1 \longrightarrow M_2$ bzw. $M_1 M_2$ bezeichnet TM die zuerst wie M_1 arbeitet und dann, falls M_1 hält, wie M_2 weiterarbeitet.

- Der Startschritt wird mit $>$ bezeichnet.
 - $M_1 \xrightarrow{a} M_2$ heißt, daß M_2 nur dann ausgeführt wird, wenn nach Beendigung von M_1 der aktuelle Bandbuchstabe a ist.
- Analog für $n > 1$ Maschinen:

$$\begin{array}{c}
 M_1 \\
 \uparrow a_1 \\
 > M_0 \xrightarrow{a_2} M_2 \\
 \downarrow a_n \quad \ddots \\
 M_n
 \end{array}$$

D.h. obige Maschine arbeitet zuerst wie M_0 und dann, falls M_0 mit a_i hält, wie M_i weiterarbeitet.

- σ steht für einen beliebigen Buchstaben aus Σ .
Z.B., für $\Sigma = \{a_1, \dots, a_n\}$, bezeichnet

$$M \xrightarrow{\sigma} \dots \sigma$$

folgende Maschine:

$$\begin{array}{c}
 \dots a_1 \\
 \uparrow a_1 \\
 > M_0 \xrightarrow{a_2} \dots a_2 \\
 \downarrow a_n \quad \ddots \\
 \dots a_n
 \end{array}$$

- Weitere Abkürzungen:
 - $\xrightarrow{\sigma \neq a}$ für $\sigma \in \Sigma \setminus \{a\}$;
 - $M_1 \xrightarrow{a,b} M_2$ bedeutet, daß nach Ausübung von M_1 sowohl für a als auch für b nach M_2 verzweigt werden soll.

Beispiel: Betrachte TM M^+ die zwei natürliche Zahlen in Unärdarstellung addieren soll, d.h. M^+ rechnet

$$s, \# \mid^n \# \mid^m \underline{\#} \vdash_{M^+}^* h, \mid^{n+m} \underline{\#}$$

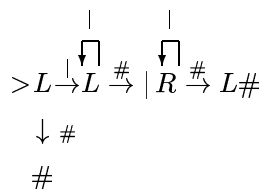
Methode: M^+ löscht letzten Strich von \mid^m und schreibt ihn zwischen \mid^n und \mid^m .

$$\Rightarrow M^+ = (\{s, q_1, q_2, q_3, q_4\}, \{\mid, \#\}, \delta, s) \text{ mit}$$

$$\begin{array}{ll}
 \delta(s, \#) = (q_1, L) & \delta(q_2, \#) = (q_3, \mid) \\
 \delta(q_1, \#) = (h, \#) & \delta(q_2, \mid) = (q_2, L) \\
 \delta(q_1, \mid) = (q_2, L) & \delta(q_3, \mid) = (q_3, R)
 \end{array}$$

$$\begin{array}{l}
 \delta(q_3, \#) = (q_4, L) \\
 \delta(q_4, \mid) = (h, \#)
 \end{array}$$

\Rightarrow Flußdiagramm:



Beispiel: Die TM $R_{\#}$ (bzw. $L_{\#}$) geht mindestens einmal nach rechts (bzw. links) und solange nach rechts (bzw. links) bis sie ein $\#$ liest.

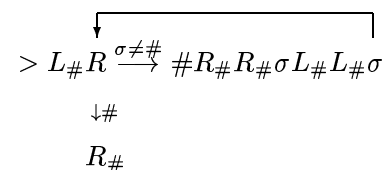
$$\begin{array}{cc}
 \begin{array}{c} \sigma \neq \# \\ \downarrow \sqcap \\ > R \end{array} & \begin{array}{c} \sigma \neq \# \\ \downarrow \sqcap \\ > L \end{array}
 \end{array}$$

Beispiel: Die TM $Copy$ rechnet

$$s, \# w \underline{\#} \vdash_{Copy}^* h, \# w \# w \underline{\#}.$$

Arbeitsweise:

- $Copy$ geht das Eingabewort von links nach rechts durch;
- merkt sich jeweils ein Zeichen σ von w ;
- markiert die aktuelle Position (überschreiben von σ mit $\#$) und kopiert σ .



Variationen von Turing-Maschinen

Bisher:

- *deterministische* Turing-Maschinen
- einseitig unbeschränktes Band ("Halbband")

⇒ *Standard-Turing-Maschinen* ("Standard-TM")

Erweiterungen:

- Turing-Maschinen mit **zweiseitig unbeschränktem** Band
⇒ solche Maschinen können nicht hängen!
- Turing-Maschinen mit mehreren Bändern.
- Nicht-deterministische Turing-Maschinen.

Wir werden zeigen: diese Erweiterungen ändern nicht die Klasse der berechenbaren Probleme.

Bemerkung:

Wir wissen: Für Standard-Turing-Maschinen gibt es zwei Möglichkeiten, nicht zu halten:

- sie bleiben hängen; oder
- sie laufen unendlich.

ObdA können wir annehmen, daß Standard-Turing-Maschinen **nie hängen**.

Beweis dazu: Sei M eine Standard-TM mit Input w . Wir konstruieren M' wie folgt:

- M' stellt zunächst fest, wo das Bandende ist, nämlich ein Zeichen links vom Eingabewort.
- M' verschiebt dann das Eingabewort um ein Zeichen nach rechts und druckt zwei Stellen links vom Eingabewort ein Sonderzeichen, α .

D.h. M' rechnet zunächst $s, \#w\# \vdash_{M'}^* s', \alpha\#w\#$.

Ab dann verhält sich M' wie M , nur wenn sie α erreicht, bleibt M' stehen und druckt immer wieder α neu.

⇒ Es gilt: M' hält für $w \iff M$ hält für w , und M' bleibt nie hängen.

Definition:

Eine **Turing-Maschine mit zweiseitig unbeschränktem Band (zw-TM)** ist eine TM mit folgendem Konfigurationsbegriff:

Eine **Konfiguration** einer zw-TM $M = (K, \Sigma, \delta, s)$ ist ein Wort der Form $C = q, w\underline{a}u$, mit

- $q \in K \cup \{h\}$ ist aktueller Zustand;
- $w \in (\Sigma \setminus \{\#\})\Sigma^* \cup \{\varepsilon\}$ ist Bandinhalt links vom Kopf;
- $a \in \Sigma$ ist Zeichen unter dem Kopf;
- $u \in \Sigma^*(\Sigma \setminus \{\#\}) \cup \{\varepsilon\}$ ist Bandinhalt rechts vom Kopf.

Bemerkungen:

1. Beachte: Bei Standard-TM war $w \in \Sigma^*$ definiert.
⇒ Jetzt enthält w alle Zeichen bis zum letzten nicht-Blank links vom Schreib-/Lesekopf.
2. $w = \varepsilon$ bzw. $u = \varepsilon$ bedeutet, daß links bzw. rechts vom Kopf nur noch Blanks stehen.

$C_2 = q_2, w_2\underline{a_2}u_2$ ist **Nachfolgekongfiguration** von $C_1 = q_1, w_1\underline{a_1}u_1$, symbolisch $C_1 \vdash_M C_2$, falls es einen Übergang $\delta(q_1, a_1) = (q_2, b)$ gibt s.d.:

1. Falls $b \in \Sigma$, dann $w_1 = w_2, u_1 = u_2, a_2 = b$;
2. falls $b = L$, dann

$$u_2 = \begin{cases} \varepsilon & \text{falls } a_1 = \# \text{ und } u_1 = \varepsilon; \\ a_1 u_1 & \text{sonst;} \end{cases}$$

und $w_2 = \varepsilon, a_2 = \#$ falls $w_1 = \varepsilon$, sonst $w_1 = w_2 a_2$;

3. falls $b = R$, dann

$$w_2 = \begin{cases} \varepsilon & \text{falls } a_1 = \# \text{ und } w_1 = \varepsilon; \\ w_1 a_1 & \text{sonst;} \end{cases}$$

und $u_2 = \varepsilon, a_2 = \#$ falls $u_1 = \varepsilon$, sonst $u_1 = a_2 u_2$.

Begriffe *TM-berechenbar*, *entscheiden*, *akzeptieren* und *aufzählen* analog wie für Standard-TM definiert.

Satz: Zu jeder zw-TM M , die eine Funktion f berechnet oder eine Sprache L akzeptiert, existiert eine Standard-TM M' , die ebenfalls f berechnet oder L akzeptiert.

Beweis:

Sei $w = a_1 a_2 \dots a_n$ Input für $M = (K, \Sigma, \delta, s)$.
 \Rightarrow Das beidseitig unendliche Band sieht zu Beginn der Rechnung folgendermaßen aus:

$\dots \# \# a_1 a_2 \dots a_n \# \# \dots$

Idee: wir simulieren M mittels M' derart, daß

- das beidseitig unendliche Band von M "geklippt" wird und
- auf einseitig unendlichem Band mit **zwei Spuren** dargestellt wird:

Spur 1: $\# \# \dots \# \#$
 Spur 2: $\# a_1 \dots a_n \#$

Format: $M = (K, \Sigma, \delta, s)$, wo

- $\Sigma' \supseteq \Sigma \times \Sigma$;
- $K' \supseteq K \times \{1, 2\}$.

(q, i) bedeutet, daß die simulierte Maschine M in Zustand q ist und M' auf Spur i arbeitet.

Arbeitsweise von M' :

1. M' legt zunächst eine zweite Spur an, d.h.

$s, \# a_1 \dots a_n \# \vdash_{M'}^* p, \$ \# a_1 \dots \# a_n \# \dots$

("\$" markiert das Ende des Halbbandes.)

2. Anschließend simuliert M' die Maschine M . Dabei soll gelten:

$s, \# \vdash_M^* q, u_1 b \vdash_M^* a u_2 \iff$

$p, \$ \# a_1 \dots \# a_n \# \vdash_{M'}^* p', \$ a u_1^R \# \dots \# \#$

- " \vdash " markiert die Bandstelle wo das Band "umgeklappt" wird;
- u_i^R bezeichnet das Reverse von u_i .

3. Wenn M hält muss M' ihr Band auf eine Spur heruntertransformieren und ebenfalls halten.

Einige Details:

Zu Schritt 2:

- Wenn M' das Zeichen $\$$ erreicht, wechselt sie die Spur.
- Wenn M rechts (bzw. links) geht, dann geht M'
 - rechts (bzw. links) auf Spur 2 und
 - links (bzw. rechts) auf Spur 1.
- Wenn M' ein $\#$ erreicht, schreibt sie $\#$.

Für δ muss z.B. gelten: falls $\delta_M(q, a) = (q', L)$, dann

- $\delta_{M'}((q, 2), \frac{x}{a}) = ((q', 2), L)$, für alle x ;
- $\delta_{M'}((q, 1), \frac{a}{x}) = ((q', 1), R)$, für alle x .

Weiters gilt immer:

- $\delta_{M'}((q, 1), \$) = ((q, 2), R)$ und $\delta_{M'}((q, 2), \$) = ((q, 1), R)$ (Spurwechsel beim Überschreiten von \$);
- $\delta_{M'}((q, i), \#) = ((q, i), \#)$.
- etc.

Zu Schritt 3:

Wenn M mit $h, \# u \#$ hält, dann erreicht M' eine der folgenden Konfigurationen:

(a) $(h, 1), \$ \# \dots \# \frac{u^R}{\#} \# \dots \#$;

(b) $(h, 2), \$ \# \dots \# \frac{u}{\#} \# \dots \#$;

(c) $(h, 2), \$ \frac{u_1^R}{u_2 \#} \# \dots \#$ mit $u = u_1 u_2$.

M' muß die zwei Spuren zu einer Spur heruntertransformieren, um $h, \# u \#$ zu erreichen.

Dies geht folgendermaßen:

- M' macht zunächst alle $\#$ rechts vom beschriebenen Band zu $\#$. Im Fall (a) und (b) löscht M' auch die $\#$ links von u^R bzw. u .
- Im Fall (b) ersetzt M' $\frac{u}{\#}$ dann durch u und im Fall (c) schiebt M' die untere Spur nach rechts bis $q, \$ \frac{u_1^R}{\#} u_2 \#$ erreicht wird.
- Für (a) und (c) wird u^R bzw. u_1^R auf eine Spur transformiert und zugleich invertiert.
- Abschließend wird $\$$ gelöscht.

$\Rightarrow M'$ simuliert die Arbeitsweise von M . ■

Definition: Eine **Turing-Maschine mit k Halbbändern (k -TM)** ist eine Turing-Maschine der Form $M = (K, \Sigma_1, \dots, \Sigma_k, \delta, s)$, mit Übergangsfunktion $\delta : K \times \Sigma_1 \times \dots \times \Sigma_k \rightarrow (K \cup \{h\}) \times (\Sigma_1 \cup \{L, R\}) \times \dots \times (\Sigma_k \cup \{L, R\})$

Eine **Konfiguration** einer k -TM hat die Form

$$C = q, w_1 \underline{a_1} u_1, \dots, w_k \underline{a_k} u_k$$

Beachte:

- Die Köpfe einer k -TM können sich **unabhängig** voneinander bewegen! (Sonst hätten wir eine 1-Band-TM mit k Spuren.)

Festlegung:

- Bei der Berechnung von Funktionen sollen Eingabe- und Ausgabewörter stets am ersten Band stehen.

Satz: Zu jeder k -TM, die eine Funktion f oder eine Sprache L akzeptiert, existiert eine Standard-TM, die ebenfalls f berechnet oder L akzeptiert.

Beweis: Sei M eine k -TM. Wir simulieren M mit einer TM M' mit $2k$ Spuren:

- die Spuren mit ungerader Nummer enthalten die Inhalte der k Bänder von M ;
- die Spuren mit gerader Nummer markieren die Positionen der k Köpfe von M :
 - für jedes i gilt ($1 \leq i \leq n$):
die $2i$ -te Spur enthält an genau einer Stelle ein *, nämlich da, wo M gerade seinen i -ten Kopf hätte, ansonsten lauter Blanks.

M' arbeitet wie folgt:

- Zunächst kodiert M' die Eingabe:
 - die linke Bandposition wird mit α markiert; die rechte mit ω .
 - Zwischen α und ω werden $2k$ Spuren angelegt.
 - Die oberste Spur enthält die Eingabe; die restlichen Spuren mit ungerader Nummer sind leer; die geraden Spuren enthalten die Kopfpositions-Markierungen *.
- M' simuliert einen Schritt von M in zwei Durchgängen:
 - Zunächst läuft M' von ω nach α und liest für jede Spur das Zeichen a_i unter dem Kopf von M (= Stelle der $(2i - 1)$ -ten Spur wo die $2i$ -te Spur ein * hat).
 - Anschliessend läuft M' von α nach ω und führt für jedes simulierte Band lokal $\delta_M(q, a_1, \dots, a_k)$ aus. Wenn nötig wird ω nach rechts verschoben.
- Am Ende der Rechnung wird Bandteil zwischen α und ω auf eine Spur transformiert. ■

Definition: Eine **Nicht-deterministische Turing-Maschine (NTM)** ist ein Tupel $M = (K, \Sigma, \Delta, s)$, wo

- K, Σ, s sind wie bei determinierten TM definiert;
- $\Delta \subseteq (K \times \Sigma) \times ((K \cup \{h\}) \times (\Sigma \cup \{L, R\}))$ ist die **Übergangsrelation**.

Wir schreiben Δ in Infix-Form, d.h. $(q, a)\Delta(q', b)$ bedeutet $((q, a), (q', b)) \in \Delta$.

\Rightarrow Wir können Δ auch als mehrwertige Funktion auffassen:

$$\Delta : K \times \Sigma \rightarrow 2^{((K \cup \{h\}) \times (\Sigma \cup \{L, R\}))}$$

Damit Schreibweise $(q', b) \in \Delta(q, a)$ möglich.

Begriff der **Konfiguration** wie bei Standard-Turing-Maschine definiert.